**14/03/2023 14h40**

Iniciou-se o teste com o sensor DF-Robot-DO, que não estava apresentando valores adequados.

Foi executado o código existente no arquivo TesteSensores-DF.ino, que tem como saída o valor de tensão lido na porta analógica na qual o sensor está conectado. O programa também exibe calculado para o OD, que é o resultado da equação descrita pelo fornecedor.

Na primeira execução, deve-se mergulhar deixar o sensor no ar (100%). Os parâmetros a serem ajustados são os valores das variáveis CAL1\_V e CAL1\_T. O valor de CAL1\_V é o referente ao valor em mV encontrado pela leitura 100% (sensor no ar). A temperatura seria a temperatura de funcionamento, que no caso manteremos estática em 20º que é a temperatura de referencial dos demais sensores.

Na sequência, deve-se mergulhar o sensor na solução de Oxigênio Dissolvido 0 e verificar se o sensor leu corretamente.

Após a execução desse processo, os valores lidos pelo sensor em qualquer tipo de solução devem estar próximos da realidade.